

過去の業績表彰者一覧（平成元年～平成13年）

年度	種類	論文項目・(掲載誌)	著者	所属機関（受賞時）
平成元年	本賞	多種極少量生産のための動的工程設計の提案 (精密工学会誌, Vol. 54, No. 12, 昭和63年12月)	岩田 一明 福田 好朗	大阪大学工学部 (財)機械振興協会技術研究所
		角度検出器の精密自動校正システムの開発 (精密工学会誌, Vol. 52, No. 10, 昭和61年10月)	益田 正 梶谷 誠	電気通信大学機械制御工学科 電気通信大学機械制御工学科
平成3年	本賞	動的再構成可能ロボットシステムに関する研究 第4報 分散 知能システムとしての Cellular Robotics の通信量と知識量 による解析と評価 (日本機械学会論文集, 1990.12)	福田 敏男 川内 陽志生 浅間 一	名古屋大学工学部 東京理科大学大学院 理化学研究所化学工学研究室
		Development of A New Automatic Processing Machine for Optical-Fiber Connector Ends. (精密工学会, 1988.9)	土肥 俊郎 斉藤 忠男 渡辺 純二 松永 和夫	埼玉大学教育学部 日本電信電話(株) 住友金属工業(株) 日本電信電話(株)
		金型の自動磨きに関する研究 第2報 加圧力制御機能を持つ 研磨装置の開発 (日本機械学会論文集, 1991.3)	坂本 正史 水垣 善夫 上條 恵右	九州工業大学工学部 九州工業大学工学部 九州共立大学工学部
平成4年	奨励賞	超小型放電加工機の開発 (精密工学会誌, 1991.5)	古谷 克司	豊田工業大学工学部
		機械システムの動特性解析へのグラフ理論の適用に関する研究 (博士論文, 1991.3)	綿貫 啓一	埼玉大学工学部
平成5年	本賞	Crystalline lattice for metrological applications and positioning control by a dual tunneling-unit scanning tunneling microscope. (American institute of Physics, 1991.3)	川勝 英樹	東京大学生産技術研究所
		光学式6軸力センサの開発とその非線形校正 (日本ロボット学会誌, 1990.10)	広瀬 茂男	東京工業大学
		Effect of Motor Dynamics on Nonlinear Feedback Robot Arm Control. (IEEE, Transactions on Robotics and Automation, 1991.2)	Tzyh-Jong Tarn	Washington Univ.
	奨励賞	電動式CNCプレスによる粉末成形の研究 (博士論文, Int. Japan oc. Prec. Eng. 他, 1993.3)	鶴 英明	理化学研究所研究基盤技術部
平成6年	本賞	可変構造型移動ロボットの制御に関する研究 第3報および 第6報 (日本機械学会論文集C編, 57巻539号, 1991.7 および59巻, 1993.7)	平林 友一 他	セイコーエプソン(株)
		5軸制御マシニングセンター用ポストプロセッサの研究ー スピンドルチルト型、テーブル・スピンドルチルト型の場合ー (精密工学会誌, 第60巻 第1号, 1994.1)	竹内 芳美 他	電気通信大学
平成7年	本賞	High Speed Paper Currency Recognition by Neural Networks. (IEEE TRANSACTION ON NEURAL NETWORKS, 1995.1)	竹田 史章 大松 繁	グローリー工業(株) 大阪府立大学工学部
		ニューロ&ファジィ・インプロセス制御研削加工 ー研削加工プロセスの知的自動化に関する研究 第3報ー (精密工学会誌, 1993.8)	中島 利勝 塚本 真也 村上 大介 安田 浩隆	岡山大学工学部 岡山大学工学部 住友電気工業(株) 光洋精工(株)
	奨励賞	位置と力の2階微量に基づくロボットの位置と力のハイブリッド制御 (計測自動制御学会誌, 1993.10)	駒田 諭	三重大学工学部

平成 8年	本賞	産業用ロボットによる切削加工に関する研究 (日本機械学会論文集C編, 1995. 1)	白瀬 敬一 田辺 直久 平尾 政利 安井 武司	金沢大学 金沢大学大学院 金沢大学 金沢大学
		Self-Sensing Magnetic Bearing Control System Design Using the Geometric Approach Control. (Engineering Practice, 1995. 7)	水野 毅 H. Bleuler	埼玉大学 ローザンヌ工科大学
平成 9年	本賞	超並列・超高速ビジョンを用いた1ms ターゲットトラッキングシステム (ロボット学会誌, 1997. 4)	中坊 嘉宏 石井 抱 石川 正俊	東京大学大学院 東京大学大学院 東京大学大学院
	奨励賞	An On-line Adaptation Method in a Neural Network Based Control System for AUV' s. (IEEE/OES, 1995. 7)	石井 和男 藤井 輝夫 浦 環	九州工業大学情報工学部 理化学研究所 東京大学生産技術研究所
平成 11年	本賞	負荷感応無段変速機 X-Screwn の開発 (International Conference on Robotics and Automation, - IEEE Robotics and Automation Society, May 10, 1999)	広瀬 茂男	東京工業大学
	奨励賞	A Cylindrical Micro Ultrasonic Motor Using PTZ Thin Film Deposited by Single Process Hydrothermal Method. —φ24mm, L10mm Stator Transducer— (IEEE Transaction on Ultrasonics, Ferroelectrics and Frequency Control, September 1998)	森田 剛	理化学研究所
平成 12年	本賞	ガラスプレス・マニピュレーションの操作計画のための接触状態遷移グラフの生成 (日本機械学会論文集C編, 65巻636号, 1999年8月)	相山 康道 安井 俊徳	筑波大学 (株) デンソー
	奨励賞	テザー宇宙ロボットの空間移動と手先位置姿勢制御 (日本機械学会論文集C編, 66巻647号, 2000年7月他)	能見 公博	香川大学

・平成2年、10年、13年は該当なしです。